

CHAPITRE 11

MOTEURS RENVOIS D'ANGLE RÉDUCTEURS

MOTEURS

Moteurs triphasés	508
Mini-moteurs à courant continu	511
Mini-moteurs monophasés	512

VARIATEURS

À courroie	513
Électroniques	519

RENVOIS D'ANGLES

De précision (en L ou en T)	522
À denture droite RAE	523
À denture spirale (RAL-RAZ-RAZP)	526
Pivotants et coulissants (RAPC)	534

RÉDUCTEURS À PLANÉTAIRES

Coaxiaux cylindriques	536
À forme parallélépipédique	542

RÉDUCTEURS À VIS ET ENGRENAGES

À vis sans fin, de haute précision	545
À vis sans fin, cubique, à jeu réduit	547
Motoréducteurs coaxiaux	548
Perpendiculaires	555
Plats	556
Coniques	557

MOTEURS VIBRANTS

Pour cribles	559
Pour béton	560

RÉDUCTEURS À ARBRES CREUX

MOTORÉDUCTEURS ÉCONOMIQUES	561
----------------------------------	-----